

《线性代数》速成课

——框框老师

第一讲 行列式的计算 (一)

1. 二阶行列式的计算

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21} \quad (\text{主-副})$$

例. 求下列行列式的值: (1) $\begin{vmatrix} 3 & -2 \\ 2 & 1 \end{vmatrix}$ (2) $\begin{vmatrix} 12 & -2 \\ 1 & 1 \end{vmatrix}$

解: (1) $\begin{vmatrix} 3 & -2 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = 3 \times 1 - (-2) \times 2 = 7$

(2) $\begin{vmatrix} 12 & -2 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = 12 \times 1 - (-2) \times 1 = 14$

2. 三角形行列式的计算

$$(1) \begin{vmatrix} a & b \\ 0 & c \end{vmatrix} = a \cdot c - b \cdot 0 = ac \Rightarrow \begin{vmatrix} \text{上} \\ 0 \end{vmatrix} = \text{主对角元素之积}$$

$$(2) \begin{vmatrix} a & 0 \\ b & c \end{vmatrix} = a \cdot c - 0 \cdot b = ac \Rightarrow \begin{vmatrix} 0 \\ \text{下} \end{vmatrix} = \text{主对角元素之积}$$

$$(3) \begin{vmatrix} a_1 & b_1 & c_1 \\ 0 & b_2 & c_2 \\ 0 & 0 & c_3 \end{vmatrix} = a_1 b_2 c_3$$

$$(4) \begin{vmatrix} a_1 & 0 & 0 \\ a_2 & b_2 & 0 \\ a_3 & b_3 & c_3 \end{vmatrix} = a_1 b_2 c_3$$

例) 求三阶行列式.

$$D = \begin{vmatrix} 1 & 2 & -4 \\ 2 & 2 & 1 \\ -3 & 4 & 2 \end{vmatrix}$$

[分析]: ① 行列式的倍加性质: 行列式的某行(或列)的k倍加到另一行(或列), 行列式的值不变.

② 行列式中某一行(或列)的所有元素的公因子可以提到行列式外面.

③ 交换行列式的两行(或列), 行列式的值变号.

解: $D = \begin{vmatrix} 1 & 2 & -4 \\ 2 & 2 & 1 \\ -3 & 4 & 2 \end{vmatrix} \xrightarrow{r_2+2r_1} \begin{vmatrix} 1 & 2 & -4 \\ 0 & 6 & -7 \\ -3 & 4 & 2 \end{vmatrix} \xrightarrow{r_3+3r_1} \begin{vmatrix} 1 & 2 & -4 \\ 0 & 6 & -7 \\ 0 & 10 & -10 \end{vmatrix} \xrightarrow[\text{提因子}]{\text{第三行}} 10 \begin{vmatrix} 1 & 2 & -4 \\ 0 & 6 & -7 \\ 0 & 1 & -1 \end{vmatrix}$

$$\xrightarrow{r_2 \leftrightarrow r_3} -10 \begin{vmatrix} 1 & 2 & -4 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 6 & -7 \end{vmatrix} \xrightarrow{r_3-6r_2} -10 \begin{vmatrix} 1 & 2 & -4 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & -1 \end{vmatrix} = (-10) \times 1 \times 1 \times (-1) = 10$$

例. 求四阶行列式: $D = \begin{vmatrix} 3 & 1 & -1 & 2 \\ -5 & 1 & 3 & -4 \\ 2 & 0 & 1 & -1 \\ 1 & -5 & 3 & -3 \end{vmatrix}$

[分析] 利用三角形法计算行列式时, 若第1行第1列元素不是1, 可以先通过交换变为1, 再化为三角形.

解: $D \xrightarrow{C_1 \leftrightarrow C_2} \begin{vmatrix} 1 & 3 & -1 & 2 \\ 1 & -5 & 3 & -4 \\ 0 & 2 & 1 & -1 \\ 5 & 1 & 3 & -3 \end{vmatrix}$

$\xrightarrow[r_4+5r_1]{r_2-r_1} \begin{vmatrix} 1 & 3 & -1 & 2 \\ 0 & -8 & 4 & -6 \\ 0 & 2 & 1 & -1 \\ 0 & 16 & -2 & 7 \end{vmatrix}$

$\xrightarrow{r_2 \leftrightarrow r_3} \begin{vmatrix} 1 & 3 & -1 & 2 \\ 0 & 2 & 1 & -1 \\ 0 & -8 & 4 & -6 \\ 0 & 16 & -2 & 7 \end{vmatrix}$

$\xrightarrow[r_4-8r_2]{r_3+4r_2} \begin{vmatrix} 1 & 3 & -1 & 2 \\ 0 & 2 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 8 & -10 \\ 0 & 0 & -10 & 15 \end{vmatrix}$

$\xrightarrow[r_4 \text{ 提因子 } 5]{r_3 \text{ 提因子 } 2} 10 \begin{vmatrix} 1 & 3 & -1 & 2 \\ 0 & 2 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 4 & -5 \\ 0 & 0 & -2 & 3 \end{vmatrix}$

$\xrightarrow{r_4 + \frac{1}{2}r_3} 10 \begin{vmatrix} 1 & 3 & -1 & 2 \\ 0 & 2 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 4 & -5 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{1}{2} \end{vmatrix} = 10 \times (1 \times 2 \times 4 \times \frac{1}{2}) = 40$

例. 计算三阶行列式 $D = \begin{vmatrix} x & a & a \\ a & x & a \\ a & a & x \end{vmatrix}$

[分析] 每行元素之和相等 —— 把第2,3列均加到第1列,再提公因子.

解: $D \xrightarrow{C_1+C_2+C_3} \begin{vmatrix} x+2a & a & a \\ x+2a & x & a \\ x+2a & a & x \end{vmatrix} \xrightarrow{\substack{C_1 \text{ 提因} \\ \text{子 } (x+2a)}} (x+2a) \begin{vmatrix} 1 & a & a \\ 1 & x & a \\ 1 & a & x \end{vmatrix}$

$$\begin{aligned} & \xrightarrow{\substack{r_2-r_1 \\ r_3-r_1}} (x+2a) \begin{vmatrix} 1 & a & a \\ 0 & x-a & 0 \\ 0 & 0 & x-a \end{vmatrix} = (x+2a) \cdot 1 \cdot (x-a) \cdot (x-a) \\ & = (x+2a)(x-a)^2 \end{aligned}$$

3. 范德蒙行列式的计算

$$(1) D = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ x_1 & x_2 & x_3 \\ x_1^2 & x_2^2 & x_3^2 \end{vmatrix}$$

[分析]: 特点: 1° 第1行(或列)元素全为1;

2° 每一列(或行)元素均为等比数列, 且公比元素在第2行(或列);

3° 其结果为: 公比元素作差再相乘.

范德蒙
行列式

解: $D \xrightarrow[\text{C}_3 - \text{C}_1]{\text{C}_2 - \text{C}_1} \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ x_1 & x_2 - x_1 & x_3 - x_1 \\ x_1^2 & x_2^2 - x_1^2 & x_3^2 - x_1^2 \end{vmatrix}$

$\xrightarrow[\text{C}_3 \text{ 提 } x_3 - x_1]{\text{C}_2 \text{ 提 } x_2 - x_1} (x_2 - x_1)(x_3 - x_1) \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ x_1 & 1 & 1 \\ x_1^2 & x_2 + x_1 & x_3 + x_1 \end{vmatrix}$

$\xrightarrow{\text{C}_3 - \text{C}_2} (x_2 - x_1)(x_3 - x_1) \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ x_1 & 1 & 0 \\ x_1^2 & x_2 + x_1 & x_3 - x_2 \end{vmatrix}$

$= (x_2 - x_1)(x_3 - x_1)(x_3 - x_2)$

3. 范德蒙行列式的计算

$$(1) D = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ x_1 & x_2 & x_3 \\ x_1^2 & x_2^2 & x_3^2 \end{vmatrix}$$

[分析]: 特点: 1° 第1行(或列)元素全为1;

2° 每一列(或行)元素均为等比数列, 且公比元素在第2行(或列);

3° 其结果为: 公比元素作差再相乘.

范德蒙
行列式

$$(2) D = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ a & b & c & d \\ a^2 & b^2 & c^2 & d^2 \\ a^3 & b^3 & c^3 & d^3 \end{vmatrix} = (b-a) \cdot (c-a)(d-a)(c-b)(d-b)(d-c)$$

3. 范德蒙行列式的计算

$$(1) D = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ x_1 & x_2 & x_3 \\ x_1^2 & x_2^2 & x_3^2 \end{vmatrix}$$

[分析]: 特点: 1° 第1行(或列)元素全为1;

2° 每一列(或行)元素均为等比数列, 且公比元素在第2行(或列);

3° 其结果为: 公比元素作差再相乘.

范德蒙
行列式

$$(3) D = \begin{vmatrix} b+c & a+c & a+b \\ a & b & c \\ a^2 & b^2 & c^2 \end{vmatrix} \xrightarrow{r_1+r_2} \begin{vmatrix} a+b+c & a+b+c & a+b+c \\ a & b & c \\ a^2 & b^2 & c^2 \end{vmatrix} = (a+b+c) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ a & b & c \\ a^2 & b^2 & c^2 \end{vmatrix}$$

$$= (a+b+c)(b-a)(c-a)(c-b)$$

4 爪型行列式的计算

(1) 计算: $D = \begin{vmatrix} a_1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & a_2 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & a_3 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & a_4 \end{vmatrix}$ (其中 $a_i \neq 0, i=1,2,3,4$)

[分析]: "爪"型行列式的计算方法:

- ① 首先将主对角线第2~n个元素化为1, (提公因子);
- ② 再将"爪"化为三角形行列式.

解: $D \begin{matrix} \text{r}_i \text{行提因} \\ \text{子 } a_i, i=2,3,4 \end{matrix} a_2 a_3 a_4 \begin{vmatrix} a_1 & 1 & 1 & 1 \\ \frac{1}{a_2} & 1 & 0 & 0 \\ \frac{1}{a_3} & 0 & 1 & 0 \\ \frac{1}{a_4} & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} \begin{matrix} \text{r}_i - r_j \\ \text{j}=2,3,4 \end{matrix} a_2 a_3 a_4 \begin{vmatrix} a_1 - \frac{1}{a_2} - \frac{1}{a_3} - \frac{1}{a_4} & 0 & 0 & 0 \\ \frac{1}{a_2} & 1 & 0 & 0 \\ \frac{1}{a_3} & 0 & 1 & 0 \\ \frac{1}{a_4} & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}$

$$= a_2 a_3 a_4 \cdot [a_1 - \frac{1}{a_2} - \frac{1}{a_3} - \frac{1}{a_4}]$$

4 爪型行列式的计算

(2) 计算: $D = \begin{vmatrix} a_1 & \textcircled{1}^2 & \textcircled{1}^3 & \textcircled{1}^4 \\ 1 & a_2 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & a_3 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & a_4 \end{vmatrix}$ (其中 $a_i \neq 0, i=1,2,3,4$)

[分析]: "爪"型行列式的计算方法:

- ① 首先将主对角线第2~n个元素化为1, (提公因子);
- ② 再将" $\overline{11\dots 1}$ "化为三角形行列式.

解: $D \xrightarrow[\text{子 } a_i, i=2,3,4]{\text{行 } i \text{ 提因}} a_2 a_3 a_4 \begin{vmatrix} a_1 & \textcircled{1}^2 & \textcircled{1}^3 & \textcircled{1}^4 \\ \frac{1}{a_2} & 1 & 0 & 0 \\ \frac{1}{a_3} & 0 & 1 & 0 \\ \frac{1}{a_4} & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} \xrightarrow[\text{行 } j=2,3,4]{\text{行 } 1 - \textcircled{j} \text{ 行}} a_2 a_3 a_4 \begin{vmatrix} a_1 - \frac{2}{a_2} - \frac{3}{a_3} - \frac{4}{a_4} & 0 & 0 & 0 \\ \frac{1}{a_2} & 1 & 0 & 0 \\ \frac{1}{a_3} & 0 & 1 & 0 \\ \frac{1}{a_4} & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}$

$$= a_2 a_3 a_4 \left(a_1 - \frac{2}{a_2} - \frac{3}{a_3} - \frac{4}{a_4} \right)$$

第一讲 行列式的计算 (续)

5. 余子式、代数余子式

① 余子式: 设 $D = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}$, 则元素 a_{ij} 的余子式为去掉 a_{ij} 所在

的行与所在的列所得到的行列式, 记为 M_{ij} .

如: $M_{12} = \begin{vmatrix} a_{21} & a_{23} \\ a_{31} & a_{33} \end{vmatrix}$ $M_{33} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix}$

② 代数余子式: 称 $(-1)^{i+j} \cdot M_{ij}$ 为 a_{ij} 的代数余子式, 记为 A_{ij} .

即: $A_{ij} = (-1)^{i+j} M_{ij}$.

如 $A_{12} = (-1)^{1+2} M_{12} = -M_{12}$ $A_{33} = (-1)^{3+3} M_{33} = M_{33}$

② 行列式的展开定理.

$$D = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = a_{i1}A_{i1} + a_{i2}A_{i2} + a_{i3}A_{i3}, \quad i=1, 2, 3$$

$$D = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = a_{1j}A_{1j} + a_{2j}A_{2j} + a_{3j}A_{3j}, \quad j=1, 2, 3$$

行列式=某行
(或列)元素乘
以相应代数
余子式再求和

例 求 (1) $D_3 = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 0 & 0 \\ -1 & 3 & 4 \end{vmatrix} = 2 \cdot A_{21} + 0A_{22} + 0A_{23} = 2 \cdot (-1)^{2+1} M_{21} = 2$

(2) $D_3 = \begin{vmatrix} 8 & 3 & 9 \\ 1 & 0 & 2 \\ 2 & 0 & 5 \end{vmatrix} = 3 \cdot A_{12} + 0A_{22} + 0A_{32} = 3 \cdot (-1)^{1+2} M_{12} = -3$

例: 设 $D = \begin{vmatrix} 3 & 1 & -1 & 2 \\ -5 & 1 & 3 & -4 \\ 2 & 0 & 1 & -1 \\ 1 & -5 & 3 & -3 \end{vmatrix}$, 求 $A_{31} + 3A_{32} - 2A_{33} + 2A_{34}$

[分析]: ① $\begin{vmatrix} a & b & c \\ 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{vmatrix} = aA_{11} + bA_{12} + cA_{13}$

② $k_1 A_{11} + k_2 A_{12} + k_3 A_{13} = \begin{vmatrix} k_1 & k_2 & k_3 \\ 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{vmatrix}$ (替换法)

解: $A_{31} + 3A_{32} - 2A_{33} + 2A_{34} = \begin{vmatrix} 3 & 1 & -1 & 2 \\ -5 & 1 & 3 & -4 \\ 1 & 3 & -2 & 2 \\ 1 & -5 & 3 & -3 \end{vmatrix} = -24$

问: 若求 $M_{31} + M_{32} + M_{33} + M_{34}$ 呢?

6. 利用拆和的方法计算行列式

例. 若 $D = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = 1$, $D_1 = \begin{vmatrix} -2a_{11} & 2a_{11}-a_{12} & a_{13} \\ -2a_{21} & 2a_{21}-a_{22} & a_{23} \\ -2a_{31} & 2a_{31}-a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}$, 则 $D_1 = \underline{\hspace{2cm}}$

[分析]: ① 当行列式的某一行(或列)的元素为两数之和时, 行列式可分解为两个行列式之和.

② 当行列式的某两行(或列)的元素成比例, 则此行列式等于0.

解: $D_1 = \begin{vmatrix} -2a_{11} & 2a_{11}-a_{12} & a_{13} \\ -2a_{21} & 2a_{21}-a_{22} & a_{23} \\ -2a_{31} & 2a_{31}-a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} \stackrel{\text{拆和}}{=} \begin{vmatrix} -2a_{11} & 2a_{11} & a_{13} \\ -2a_{21} & 2a_{21} & a_{23} \\ -2a_{31} & 2a_{31} & a_{33} \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} -2a_{11} & -a_{12} & a_{13} \\ -2a_{21} & -a_{22} & a_{23} \\ -2a_{31} & -a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}$

$$= 0 + (-2)(-1) \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = 2$$

7. 利用拉普拉斯公式计算行列式

一个常见公式:
$$D = \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & 0 & 0 \\ a_3 & a_4 & 0 & 0 \\ c_1 & c_2 & b_1 & b_2 \\ c_3 & c_4 & b_3 & b_4 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_1 & a_2 \\ a_3 & a_4 \end{vmatrix} \cdot \begin{vmatrix} b_1 & b_2 \\ b_3 & b_4 \end{vmatrix} \quad (\text{拉普拉斯公式})$$

例. 求 (1)

$$D_1 = \begin{vmatrix} 5 & 2 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 8 & 3 \\ 0 & 3 & 5 & 2 \end{vmatrix}$$

解: (1)
$$D_1 = \begin{vmatrix} 5 & 2 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} \cdot \begin{vmatrix} 8 & 3 \\ 5 & 2 \end{vmatrix}$$

$$= 1 \times 1 = 1$$

(2)

$$D_2 = \begin{vmatrix} 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 3 & 4 \\ 3 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 0 \end{vmatrix}$$

(2)
$$D_2 \xrightarrow[\substack{c_1 \leftrightarrow c_3 \\ c_2 \leftrightarrow c_4}]{(-1)^2} \begin{vmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 \\ 3 & 4 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 1 \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{vmatrix} \cdot \begin{vmatrix} 3 & 1 \\ -1 & 1 \end{vmatrix} = -2 \times 4 = -8$$

第二章 矩阵 (一) (三种题型)

1. 矩阵的乘法

$$\text{设 } A_{2 \times 2} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}_{2 \times 2}, \quad B_{2 \times 3} = \begin{pmatrix} e & f & g \\ h & m & n \end{pmatrix}_{2 \times 3}$$

$$\text{则 } A_{2 \times 2} \cdot B_{2 \times 3} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}_{2 \times 2} \cdot \begin{pmatrix} e & f & g \\ h & m & n \end{pmatrix}_{2 \times 3} = \begin{pmatrix} ae+bh & af+bm & ag+bn \\ ce+dh & cf+dm & cg+dn \end{pmatrix}_{2 \times 3} \stackrel{\text{记}}{=} C_{2 \times 3}$$

注：① 矩阵相乘的合法性：“内标相等”。

② 矩阵相乘的结果：“前行后列”。

例 设 $A = \begin{pmatrix} 4 & -1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 3 & 1 & 4 \end{pmatrix}_{3 \times 4}$ $B = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \\ 3 & 0 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}_{4 \times 2}$ 求 AB

解: 记 $C = A_{3 \times 4} \cdot B_{4 \times 2}$,

$$\begin{aligned} \text{则 } C_{3 \times 2} &= \begin{pmatrix} 4 & -1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 3 & 1 & 4 \end{pmatrix}_{3 \times 4} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \\ 3 & 0 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}_{4 \times 2} = \begin{pmatrix} 4 \times 1 + (-1) \times 0 + 2 \times 3 + 1 \times (-1) & 4 \times 2 + (-1) \times 1 + 2 \times 0 + 1 \times 2 \\ 1 \times 1 + 1 \times 0 + 0 \times 3 + 3 \times (-1) & 1 \times 2 + 1 \times 1 + 0 \times 0 + 3 \times 2 \\ 0 \times 1 + 3 \times 0 + 1 \times 3 + 4 \times (-1) & 0 \times 2 + 3 \times 1 + 1 \times 0 + 4 \times 2 \end{pmatrix}_{3 \times 2} \\ &= \begin{pmatrix} 9 & 9 \\ -2 & 9 \\ -1 & 11 \end{pmatrix}_{3 \times 2} \end{aligned}$$

例. 设 $A_{1 \times 3} = (1, 2, 3)$, $B_{3 \times 1} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ 求 (1) AB (2) BA

解: (1) $A_{1 \times 3} \cdot B_{3 \times 1} = (1, 2, 3) \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} = (1 \times 3 + 2 \times 2 + 3 \times 1)_{1 \times 1} = (10)_{1 \times 1} = 10$

(2) $B_{3 \times 1} \cdot A_{1 \times 3} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} (1, 2, 3) = \begin{pmatrix} 3 \times 1 & 3 \times 2 & 3 \times 3 \\ 2 \times 1 & 2 \times 2 & 2 \times 3 \\ 1 \times 1 & 1 \times 2 & 1 \times 3 \end{pmatrix}_{3 \times 3} = \begin{pmatrix} 3 & 6 & 9 \\ 2 & 4 & 6 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix}_{3 \times 3}$

注: ① 矩阵的乘法不具有交换律: $AB \neq BA$

② 矩阵的乘法满足分配律: $A(B+C) = AB+AC$

如: $AB+AE = A(B+E)$

2. 抽象矩阵求逆矩阵

例. 设方阵 A 满足 $A^2 - A - 2E = 0$, 求 $(A+2E)^{-1}$

[分析]: 对方阵 A, B , 若 $AB = E$ (或 $BA = E$) \Rightarrow 则称 A, B 互为逆矩阵, 记为 $A^{-1} = B, B^{-1} = A$

法1. 凑定义法: $(A+2E) \cdot \boxed{?} = E$

$$\text{由 } A^2 - A - 2E = 0$$

$$\Rightarrow A^2 + 2A - 3A - 2E = 0$$

$$\Rightarrow (A+2E)A - 3A - 6E + 6E - 2E = 0$$

$$\Rightarrow (A+2E)A - 3(A+2E) + 4E = 0$$

$$\Rightarrow (A+2E)(A-3E) = -4E$$

$$\Rightarrow (A+2E) \cdot \frac{1}{-4}(A-3E) = E \Rightarrow (A+2E)^{-1} = -\frac{1}{4}(A-3E)$$

法2. 长除法

$$\begin{array}{r} A-3E \\ A+2E \overline{) A^2 - A - 2E} \\ \underline{A^2 + 2A} \\ -3A - 2E \\ \underline{-3A - 6E} \\ 4E \end{array}$$

$$\therefore A^2 - A - 2E = (A+2E)(A-3E) + 4E = 0$$

以下同法1

3. 数字型矩阵求逆

例. 求 $A = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 3 & 1 & 5 \\ 3 & 2 & 3 \end{pmatrix}$ 的逆矩阵 A^{-1} .

[分析]: 利用行变换法求 A^{-1} : $(A|E) \xrightarrow{\text{多次行变换}} (E|A^{-1})$

解: $(A|E) = \left(\begin{array}{ccc|ccc} 3 & 2 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & 5 & 0 & 1 & 0 \\ 3 & 2 & 3 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow[r_3-r_1]{r_2-r_1} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 3 & 2 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 4 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & -1 & 0 & 1 \end{array} \right)$

$\xrightarrow{r_1+2r_2} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 3 & 0 & 9 & -1 & 2 & 0 \\ 0 & -1 & 4 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & -1 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow[r_1(\frac{1}{3})]{\substack{r_2 \cdot (-1) \\ r_3(\frac{1}{2}) \\ r_1(\frac{1}{3})}} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 3 & -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} & 0 \\ 0 & 1 & -4 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} \end{array} \right) \xrightarrow[r_2+4r_3]{r_1-3r_3} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & \frac{7}{6} & \frac{2}{3} & -\frac{3}{2} \\ 0 & 1 & 0 & -1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & -\frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} \end{array} \right)$

$$\therefore A^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{7}{6} & \frac{2}{3} & -\frac{3}{2} \\ -1 & -1 & 2 \\ -\frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

例 求 $A = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$ 的 A^{-1}

[分析]: 二阶矩阵 A^{-1} 的秒杀法: "两调-除"

若 $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$, 且 $|A| \neq 0 \Rightarrow$ 则 $A^{-1} = \frac{1}{|A|} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$

解: 法1: $A = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{vmatrix} 1 & 4 \\ -1 & 2 \end{vmatrix} = 6 \neq 0 \Rightarrow A^{-1} = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 2 & -4 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$

法2: 行变换法:

$$(A|E) = \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 4 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{r_2+r_1} \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 4 & 1 & 0 \\ 0 & 6 & 1 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\frac{1}{6}r_2} \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 4 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & \frac{1}{6} & \frac{1}{6} \end{array} \right) \xrightarrow{r_1-4r_2} \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & \frac{5}{6} & -\frac{2}{3} \\ 0 & 1 & \frac{1}{6} & \frac{1}{6} \end{array} \right) \therefore A^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{6} & \frac{2}{3} \\ \frac{1}{6} & \frac{1}{6} \end{pmatrix}$$

[小结]: 方阵 A 可逆 $\Leftrightarrow |A| \neq 0$

第二章 矩阵 (二) (三种题型)

1. 求解矩阵方程

$$\textcircled{1} \text{ 若 } A \cdot X = B \Rightarrow \text{ 则 } X = A^{-1}B \quad \textcircled{2} \text{ 若 } X \cdot A = B \Rightarrow \text{ 则 } X = BA^{-1}$$

$$\textcircled{3} \text{ 若 } A \cdot X \cdot B = C \Rightarrow \text{ 则 } X = A^{-1}CB^{-1}$$

例: 解下列矩阵方程: $\begin{pmatrix} 2 & 5 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} X = \begin{pmatrix} 4 & -6 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$

[分析]: 若 $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$, $A^{-1} = \frac{1}{|A|} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$, 两调一除

解: 设 $A = \begin{pmatrix} 2 & 5 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$, $|A| = 1 \neq 0$ “两调一除” $\Rightarrow A^{-1} = \frac{1}{|A|} \begin{pmatrix} 3 & -5 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & -5 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$

设 $B = \begin{pmatrix} 4 & -6 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$ 由 $A \cdot X = B$ 得:

$$X = A^{-1}B = \begin{pmatrix} 3 & -5 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 & -6 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & -23 \\ 0 & 8 \end{pmatrix}$$

例：解下列方程：

$$X \cdot \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 2 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 3 \\ 4 & 3 & 2 \end{pmatrix}$$

解：① 设 $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 2 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$, $|A| = \begin{vmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 2 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{vmatrix} \stackrel{r_1+r_3}{=} \begin{vmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{vmatrix} = 3 \neq 0$

② 初等行变换法求 A^{-1} :

$$(A|E) = \left(\begin{array}{ccc|ccc} 2 & 1 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow[r_3 \leftrightarrow r_2]{r_1 \leftrightarrow r_3} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow[r_2-2r_1]{r_3-r_2} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & -3 & 1 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & -1 & -2 & 1 & -1 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow[r_1-r_3]{r_2+3r_3} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 0 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 3 & 0 & -2 & 3 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 1 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow[r_2 \times \frac{1}{3}]{r_1 + \frac{1}{3}r_2} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & \frac{1}{3} & 0 & \frac{1}{3} \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{2}{3} & 1 & -\frac{2}{3} \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 1 & 0 \end{array} \right)$$

$= A^{-1}$

例：解下列方程：

$$X \cdot \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 2 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 3 \\ 4 & 3 & 2 \end{pmatrix}$$

解：① 设 $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 2 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$, $|A| = \begin{vmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 2 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{vmatrix} \stackrel{r_1+r_3}{=} \begin{vmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{vmatrix} = 3 \neq 0$

② 初等行变换法求 A^{-1} ：

$(A|E) \xrightarrow{\text{行}} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & \frac{1}{3} & 0 & \frac{1}{3} \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{2}{3} & 1 & \frac{2}{3} \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 1 & 0 \end{array} \right)$
 $= A^{-1}$

再由 $X \cdot A = B \Rightarrow X = B \cdot A^{-1}$

故 $X = B A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 3 \\ 4 & 3 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & 0 & \frac{1}{3} \\ -\frac{2}{3} & 1 & -\frac{2}{3} \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 & 2 & 1 \\ -8/3 & 5 & 2/3 \end{pmatrix}$

例. 设矩阵 X 满足: $A^*X = A^{-1}B + 2X$, 其中: $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ 框框老师课堂

求矩阵 X .

[分析]: A^* 称为 A 的伴随矩阵, 且 $AA^* = A^*A = |A| \cdot E$, $A^* = |A| \cdot A^{-1}$

解: ① 由方程 $A^*X = A^{-1}B + 2X$ 左乘 A $\Rightarrow A \cdot A^*X = AA^{-1}B + 2AX$

$$\Rightarrow |A| \cdot X = B + 2AX \quad (\text{其中 } |A| = 4)$$

$$\Rightarrow (4E - 2A)X = B \Rightarrow X = (4E - 2A)^{-1}B$$

② 其中: $(4E - 2A) = \begin{pmatrix} 2 & -2 & 2 \\ 2 & 2 & -2 \\ -2 & 2 & 2 \end{pmatrix}$, 利用初等变换法得:

$$(4E - 2A)^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{4} & \frac{1}{4} & 0 \\ 0 & \frac{1}{4} & \frac{1}{4} \\ \frac{1}{4} & 0 & \frac{1}{4} \end{pmatrix} \Rightarrow X = \begin{pmatrix} \frac{1}{4} & \frac{1}{4} & 0 \\ 0 & \frac{1}{4} & \frac{1}{4} \\ \frac{1}{4} & 0 & \frac{1}{4} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

2. 方阵的行列式

常见公式: $|A^{-1}| = \frac{1}{|A|}$; $|A^T| = |A|$; $|kA_{n \times n}| = k^n |A|$; $|A_{n \times n}^*| = |A|^{n-1}$

常见错误: $|A+B| \neq |A| + |B|$

例. 设 $A_{3 \times 3}$, $|A| = \frac{1}{2}$, 求 $|(3A)^{-1} - 2A^*|$

[分析]: 见 A^* , 想公式: $A^* = |A| \cdot A^{-1}$

错解: $|(3A)^{-1} - 2A^*| \neq |(3A)^{-1}| + |-2A^*|$

解: 由 $A^* = |A| \cdot A^{-1} \Rightarrow A^* = \frac{1}{2} A^{-1} \Rightarrow 2A^* = A^{-1}$

$\Rightarrow |(3A)^{-1} - 2A^*| = |\frac{1}{3} A^{-1} - A^{-1}| = |-\frac{2}{3} A^{-1}| = (-\frac{2}{3})^3 \cdot |A^{-1}| = -\frac{16}{27}$

3. 矩阵的秩

例. 设 $A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 & 2 \\ 1 & -1 & 2 & -1 \\ 1 & 3 & -4 & 4 \end{pmatrix}$, 求 $r(A)$

[分析]: ① 行阶梯形矩阵的特点: 矩阵中每一行的首个非0元素所在的列比下一行的首个非0元素所在的列都靠前。

如: $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$ $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 2 & 1 & 4 \end{pmatrix}$ $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

② 利用行初等变换法化 A 为阶梯形 B , $r(A) = B$ 中非0行的行数。

3. 矩阵的秩

例. 设 $A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 & 2 \\ 1 & -1 & 2 & -1 \\ 1 & 3 & -4 & 4 \end{pmatrix}$, 求 $r(A)$

[分析]: ① 行阶梯形的特点: 矩阵 A 中每一行的首个非 0 元素所在的列比下一行的首个非 0 元素所在的列都靠前。

② 利用行初等变换法化 A 为阶梯形 B , $r(A) = B$ 中非 0 行的行数。

解: $A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 & 2 \\ 1 & -1 & 2 & -1 \\ 1 & 3 & -4 & 4 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_1 \leftrightarrow r_2} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 & -1 \\ 3 & 1 & 0 & 2 \\ 1 & 3 & -4 & 4 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{r_2 - 3r_1 \\ r_3 - r_1}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 & -1 \\ 0 & 4 & -6 & 5 \\ 0 & 4 & -6 & 5 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_3 - r_2} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 & -1 \\ 0 & 4 & -6 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

$\therefore r(A) = 2$

例 设 $A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3k \\ -1 & 2k & -3 \\ k & -2 & 3 \end{pmatrix}$, 问 k 为何值时, 可使 (1) $r(A)=1$; (2) $r(A)=2$; (3) $r(A)=3$.

解: 化 A 为行阶梯形:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3k \\ -1 & 2k & -3 \\ k & -2 & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow[r_3 - kr_1]{r_2 + r_1} \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3k \\ 0 & 2(k-1) & 3(k-1) \\ 0 & 2(k-1) & -3(k^2-1) \end{pmatrix} \xrightarrow{r_3 - r_2} \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3k \\ 0 & 2(k-1) & 3(k-1) \\ 0 & 0 & -3(k-1)(k+2) \end{pmatrix}$$

① 若 $r(A)=1 \Rightarrow$ 阶梯形非 0 行数 $= 1 \Rightarrow k=1$

② 若 $r(A)=2 \Rightarrow$ 阶梯形非 0 行数 $= 2 \Rightarrow k=2$

③ 若 $r(A)=3 \Rightarrow$ 阶梯形非 0 行数 $= 3 \Rightarrow k \neq 1$ 且 $k \neq 2$

第三章 向量组的线性相关性 (三种题型)

1. 判别向量组的线性相关性 (数字型)

例. 求下列向量组的相关性:

$$(1) \alpha_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \end{pmatrix}, \alpha_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \end{pmatrix} \quad (2) \alpha_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 3 \end{pmatrix}, \alpha_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ -5 \end{pmatrix}, \alpha_3 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}$$

[分析]: ① 两个向量 α_1 与 α_2 相关 $\Leftrightarrow \alpha_1$ 与 α_2 对应成比例 $\Leftrightarrow | \alpha_1, \alpha_2 | = 0$

② 多个向量 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m$ 相关 (无关) $\Leftrightarrow | \alpha_1 \alpha_2 \dots \alpha_m | = 0$ ($\neq 0$)

$\Leftrightarrow r(\alpha_1 \dots \alpha_m) < m$ ($= m$)

解: (1) 法1: $\alpha_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \end{pmatrix}, \alpha_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \end{pmatrix}$ 不成比例 $\Rightarrow \alpha_1, \alpha_2$ 无关

法2: $| \alpha_1 \alpha_2 | = \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ 5 & 3 \end{vmatrix} = 11 \neq 0 \Rightarrow \alpha_1, \alpha_2$ 无关

法3: $(\alpha_1, \alpha_2) = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 5 & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow{k_2 = \frac{5}{2} r_1} \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 0 & 11/2 \end{pmatrix} \Rightarrow r(\alpha_1, \alpha_2) = 2 \Rightarrow$ 无关

1. 判别向量组的线性相关性 (数字型)

例. 求下列向量组的相关性:

$$(1) \alpha_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \end{pmatrix}, \alpha_2 = \begin{pmatrix} 7 \\ 3 \end{pmatrix} \quad (2) \alpha_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 3 \end{pmatrix}, \alpha_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ -5 \end{pmatrix}, \alpha_3 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}$$

[分析]. ① 两个向量 α_1 与 α_2 相关 $\Leftrightarrow \alpha_1$ 与 α_2 对应成比例;

② 多个向量 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m$ 相关 (无关) \Leftrightarrow ^{方阵} $|\alpha_1 \alpha_2 \cdots \alpha_m| = 0$ ($\neq 0$)
 $\Leftrightarrow r(\alpha_1 \cdots \alpha_m) < m$ ($= m$)

(2) 法1: $|\alpha_1 \alpha_2 \alpha_3| = \begin{vmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -2 & 2 & 0 \\ 3 & -5 & 2 \end{vmatrix} \xrightarrow{C_3+C_1} \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 2 & -2 \\ 3 & -5 & 5 \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow \alpha_1, \alpha_2, \alpha_3 \text{ 相关}$

法2: $(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -2 & 2 & 0 \\ 3 & -5 & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow[r_3-3r_1]{r_2+2r_1} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 2 & -2 \\ 0 & -5 & 5 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 2 & -2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow r(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) = 2 < 3$
 \Rightarrow 相关

例 设 $\alpha_1 = \begin{pmatrix} 6 \\ a+1 \\ 3 \end{pmatrix}$, $\alpha_2 = \begin{pmatrix} a \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix}$, $\alpha_3 = \begin{pmatrix} a \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

(1) 问 $a=?$ 时, α_1, α_2 相关; (2) $a=?$ 时, $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 无关.

解: (1) α_1 与 α_2 相关 $\Rightarrow \alpha_1$ 与 α_2 对应成比例 $\Rightarrow \frac{6}{a} = \frac{a+1}{2} = \frac{3}{-2} \Rightarrow a = -4$

(2) $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 无关 $\xrightarrow{\text{方阵}} |\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3| \neq 0$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \begin{vmatrix} 6 & a & a \\ a+1 & 2 & 1 \\ 3 & -2 & 0 \end{vmatrix} & \xrightarrow{r_1 - ar_2} \begin{vmatrix} -a^2 - a + 6 & -a & 0 \\ a+1 & 2 & 1 \\ 3 & -2 & 0 \end{vmatrix} = 1 \cdot (-1)^{2+3} \begin{vmatrix} -a^2 - a + 6 & -a \\ 3 & -2 \end{vmatrix} \\ & = -(2a-3)(a+4) \neq 0 \end{aligned}$$

$\therefore a \neq \frac{3}{2}$ 且 $a \neq -4$

2. 判别向量组的线性相关性 (抽象型)

例. 设 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 线性无关, 问向量组 $\alpha_1 - \alpha_2, \alpha_2 - \alpha_3, \alpha_3 - 2\alpha_1$ 的相关性?

[分析]: ① 抽象向量组的表示方法: $(\alpha_1, \alpha_2) \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} = (\alpha_1 + 3\alpha_2, 2\alpha_1 + 4\alpha_2)$

⇒ 逆向思维: $(\alpha_1 + 3\alpha_2, 2\alpha_1 + 4\alpha_2) = (\alpha_1, \alpha_2) \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$

⇒ 类似 $(\alpha_1 - \alpha_2, 2\alpha_2 - \alpha_3, \alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3) = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$

② 若 $(\beta_1, \beta_2, \beta_3) = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) \cdot C$

且 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 无关, 则当 $|C| = 0$ ($\neq 0$) $\Leftrightarrow \beta_1, \beta_2, \beta_3$ 相关 (无关)

无关组 · 可逆阵 \Rightarrow 无关
 无关组 · 不可逆阵 \Rightarrow 相关

2. 判别向量组的线性相关性 (抽象型)

例. 设 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 线性无关, 问向量组 $\alpha_1 - \alpha_2, \alpha_2 - \alpha_3, \alpha_3 - 2\alpha_1$ 的相关性?

[分析]: ① 抽象向量组的表示方法:

$$\Rightarrow \text{类似 } (\alpha_1 - \alpha_2, \alpha_2 - \alpha_3, \alpha_3 - 2\alpha_1) = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

② 若 $(\beta_1, \beta_2, \beta_3) = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) \cdot C$

且 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 无关, 则当 $|C| = 0$ ($\neq 0$) $\Leftrightarrow \beta_1, \beta_2, \beta_3$ 相关 (无关)

无关组 · 可逆阵 \Rightarrow 无关
无关组 · 不可逆阵 \Rightarrow 相关

解: $(\alpha_1 - \alpha_2, \alpha_2 - \alpha_3, \alpha_3 - 2\alpha_1) = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$

其中: $|C| = \begin{vmatrix} 1 & 0 & -2 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & -1 & 1 \end{vmatrix} = -1 \neq 0 \Rightarrow C \text{ 可逆} \Rightarrow \text{无关组} \cdot \text{可逆阵} = \text{无关}$

即 $\alpha_1 - \alpha_2, \alpha_2 - \alpha_3, \alpha_3 - 2\alpha_1$ 无关

3. 求向量组的秩与极大无关组.

例. 设 $\alpha_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}$, $\alpha_2 = \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \\ -5 \\ -6 \end{pmatrix}$, $\alpha_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ -4 \\ -7 \end{pmatrix}$, 求 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 的秩与一个极大无关组.

[分析]: ① $r(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) =$ 矩阵 $(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$ 的阶梯形中非 0 行数.

② $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 的 极大无关组 - 一般取阶梯形中拐弯处所在的列向量.

$$\text{解: } (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) = \begin{pmatrix} 1 & 4 & 1 \\ 2 & -1 & -3 \\ 1 & -5 & -4 \\ 3 & -6 & -7 \end{pmatrix} \xrightarrow[\substack{r_3 - r_1 \\ r_4 - 3r_1}]{r_2 - 2r_1} \begin{pmatrix} 1 & 4 & 1 \\ 0 & -9 & -5 \\ 0 & -9 & -5 \\ 0 & -18 & -10 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 4 & 1 \\ 0 & -9 & -5 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$\alpha_1' \quad \alpha_2' \quad \alpha_3'$

$\Rightarrow r(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) = 2 \Rightarrow$ 则 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 的极大无关组含有两个向量, 取 α_1, α_2 即可

第四章 线性方程组 (三种题型)

1. 齐次方程组 $A \cdot X = 0$ 的求解.

例. 求方程组 $\begin{cases} x_1 + x_2 - 3x_4 - x_5 = 0 \\ x_1 - x_2 + 2x_3 - x_4 + x_5 = 0 \\ 4x_1 - 2x_2 + 6x_3 - 5x_4 + x_5 = 0 \\ 2x_1 + 4x_2 - 2x_3 + 4x_4 - 16x_5 = 0 \end{cases}$ 的基础解系, 及通解.

[分析]: ① $A_{m \times n} \cdot X = 0$, 若 $r(A_{m \times n}) = n \Leftrightarrow A \cdot X = 0$ 只有零解 (唯一解)
 若 $r(A_{m \times n}) < n \Leftrightarrow A \cdot X = 0$ 有非零解 (无穷解)

② 基础解系: 当 $A \cdot X = 0$ 有无穷解时, 解集的极大的无关组称为基础解系.

基础解系所含解向量个数 = $n - r(A)$ 个.

③ 基础解系求法: 把系数阵化为行最简形, 如 $A \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}_{3 \times 4}$

\Rightarrow 基础解系有 $n - r(A) = 2$ 个向量, 记 $\xi_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $\xi_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 4 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

\Rightarrow 通解 $X = k_1 \xi_1 + k_2 \xi_2$, k_1, k_2 任意常数.

1. 齐次方程组 $A \cdot X = 0$ 的求解.

例. 求方程组 $\begin{cases} x_1 + x_2 - 3x_4 - x_5 = 0 \\ x_1 - x_2 + 2x_3 - x_4 + x_5 = 0 \\ 4x_1 - 2x_2 + 6x_3 - 5x_4 + x_5 = 0 \\ 2x_1 + 4x_2 - 2x_3 + 4x_4 - 16x_5 = 0 \end{cases}$ 的基础解系, 及通解.

非拐弯处变量作为自由变量
 \uparrow $x_3 \quad x_4$

[分析] 基础解系求法: 把系数阵化为行最简形, 如 $A \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}_{3 \times 4}$

\Rightarrow 基础解系有 $n - r(A) = 2$ 个向量, 记 $\xi_1 = \begin{pmatrix} -2 \\ -3 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, $\xi_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ -4 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

解: $A_{4 \times 5} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & -3 & -1 \\ 1 & -1 & 2 & -1 & 1 \\ 4 & -2 & 6 & -5 & 1 \\ 2 & 4 & -2 & 4 & -16 \end{pmatrix}_{4 \times 5} \xrightarrow{\text{行变换}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}_{4 \times 5} \Rightarrow r(A) = 3 < 5 \Rightarrow \text{有无穷解}$

\Rightarrow 基础解系含 $n - r(A) = 2$ 个向量, $\xi_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, $\xi_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, 通解 $X = k_1 \xi_1 + k_2 \xi_2$, k_1, k_2 为任意常数.

2. 非齐次方程组的求解.

例. 求方程组
$$\begin{cases} 2x_1 + 7x_2 + 3x_3 + x_4 = 6 \\ 3x_1 + 5x_2 + 2x_3 + 2x_4 = 4 \\ 9x_1 + 4x_2 + x_3 + 7x_4 = 2 \end{cases}$$
 的通解.

解: 增广阵 $(A|b) = \left(\begin{array}{cccc|c} 2 & 7 & 3 & 1 & 6 \\ 3 & 5 & 2 & 2 & 4 \\ 9 & 4 & 1 & 7 & 2 \end{array} \right) \xrightarrow{r_i - r_2} \left(\begin{array}{cccc|c} -1 & 2 & 1 & -1 & 2 \\ 3 & 5 & 2 & 2 & 4 \\ 9 & 4 & 1 & 7 & 2 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{行最简}} \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & -1/11 & 9/11 & -2/11 \\ 0 & 1 & 5/11 & -1/11 & 10/11 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$

$\Rightarrow r(A_{3 \times 4}) = 2 = r(A|b) < 4 \Rightarrow Ax = b$ 有无穷解.

1° 齐次方程 $Ax = 0$ 的基础解系: $\xi_1 = \begin{pmatrix} 1/11 \\ -5/11 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $\xi_2 = \begin{pmatrix} -9/11 \\ 4/11 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

2° 非齐方程 $Ax = b$ 的特解: $\eta = \begin{pmatrix} -2/11 \\ 10/11 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

故通解: $x = k_1 \xi_1 + k_2 \xi_2 + \eta$.

其中 k_1, k_2 为任意常数.

3. 带参线性方程组的求解

例. 设 $A_{3 \times 3} = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & 1 \\ 0 & \lambda-1 & 0 \\ 1 & 1 & \lambda \end{pmatrix}$, $b = \begin{pmatrix} a \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, 已知 $AX=b$ 存在两个不同解. (1) 求 λ, a .
(2) 求 $AX=b$ 通解

[分析]: $AX=b$ 有两个不同解 $\alpha_1, \alpha_2 \Rightarrow AX=b$ 有无穷解

解: 由题意: $AX=b$ 有无穷解 $\Rightarrow r(A_{3 \times 3}) = r(A|b) < 3$

$$\textcircled{1} \text{ 而增广阵: } (A|b) = \left(\begin{array}{ccc|c} \lambda & 1 & 1 & a \\ 0 & \lambda-1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & \lambda & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{r_1 \leftrightarrow r_3} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & \lambda & 1 \\ 0 & \lambda-1 & 0 & 1 \\ \lambda & 1 & 1 & a \end{array} \right) \xrightarrow{\text{行阶}} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & \lambda & 1 \\ 0 & \lambda-1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1-\lambda^2 & a-\lambda+1 \end{array} \right)$$

$$\text{要使 } r(A) = r(A|b) < 3 \Rightarrow \begin{cases} \lambda-1 \neq 0 \\ 1-\lambda^2 = 0 \text{ 且 } a-\lambda+1 = 0 \end{cases} \Rightarrow \lambda = -1, a = -2$$

3. 带参线性方程组的求解

例. 设 $A_{3 \times 3} = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & 1 \\ 0 & \lambda-1 & 0 \\ 1 & 1 & \lambda \end{pmatrix}$, $b = \begin{pmatrix} a \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, 已知 $AX=b$ 存在两个不同解. (1) 求 λ, a .
(2) 求 $AX=b$ 通解

[分析]: $AX=b$ 有两个不同解 $\alpha_1, \alpha_2 \Rightarrow AX=b$ 有无穷解

解: 由题意: $AX=b$ 有无穷解 $\Rightarrow r(A_{3 \times 3}) = r(A|b) < 3$

① 而增广阵: $(A|b) \xrightarrow{\text{行阶梯形}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & \lambda & | & 1 \\ 0 & \lambda-1 & 0 & | & 1 \\ 0 & 0 & 1-\lambda^2 & | & a-\lambda+1 \end{pmatrix} \Rightarrow \lambda = -1, a = -2$

② $(A|b) \xrightarrow[\text{非齐}]{\text{阶梯}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & | & 1 \\ 0 & 2 & 0 & | & 1 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow[\text{非齐}]{\text{最简}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & | & 3/2 \\ 0 & 1 & 0 & | & -1/2 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow r(A) = 2 = r(A|b) < 3$

\Rightarrow 基础解系有 $3-r(A)=1$ 个向量: $\xi_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, 非齐特 $\eta = \begin{pmatrix} 3/2 \\ -1/2 \\ 0 \end{pmatrix}$, 通解 $x = k_1 \xi_1 + \eta$, k_1 为任意.

第五章 矩阵的特征值与特征向量 (三种题型)

1. 特征值与特征向量的求法. (数字型)

例. 求矩阵 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 3 \\ 3 & 3 & 6 \end{pmatrix}$ 的特征值与特征向量.

[分析]: ① 求 A 的特征值的方法: 由 $|\lambda E - A| = 0$ 解得 λ 即为 A 的特征值.

② 求 A 的对应于 λ_0 的特征向量的方法: 方程组 $(\lambda_0 E - A) \cdot x = 0$ 的基础解系.

解: 1° 由特征方程 $|\lambda E - A| = 0$

$$\Rightarrow \begin{vmatrix} \lambda-1 & -2 & -3 \\ -2 & \lambda-1 & -3 \\ -3 & -3 & \lambda-6 \end{vmatrix} \begin{array}{l} \text{消非}\lambda\text{元素} \\ \hline \text{有公因子} \end{array} \begin{vmatrix} \lambda+1 & -\lambda-1 & 0 \\ -2 & \lambda-1 & -3 \\ -3 & -3 & \lambda-6 \end{vmatrix} \begin{array}{l} C_2+C_1 \\ \hline \end{array} \begin{vmatrix} \lambda+1 & 0 & 0 \\ -2 & \lambda-3 & -3 \\ -3 & -6 & \lambda-6 \end{vmatrix}$$

$$= (\lambda+1) \begin{vmatrix} \lambda-3 & -3 \\ -6 & \lambda-6 \end{vmatrix} = (\lambda+1)(\lambda-9) \cdot \lambda = 0 \Rightarrow \lambda_1 = -1, \lambda_2 = 9, \lambda_3 = 0$$

1. 特征值与特征向量的求法. (数字型)

例. 求矩阵 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 3 \\ 3 & 3 & 6 \end{pmatrix}$ 的特征值与特征向量.

[分析]: ① 求 A 的特征值的方法: 由 $|\lambda E - A| = 0$ 解得 λ 即为 A 的特征值.

② 求 A 的对应于 λ_0 的特征向量的方法: 方程组 $(\lambda_0 E - A) \cdot x = 0$ 的基础解系.

解: 1° 由特征方程 $|\lambda E - A| = 0 \Rightarrow \lambda_1 = -1, \lambda_2 = 9, \lambda_3 = 0$

2° ① 当 $\lambda = -1$ 时, 由齐次方程组 $(\lambda E - A) \cdot x = 0$ 得:

$$(\lambda E - A) = (-E - A) = \begin{pmatrix} -2 & -2 & -3 \\ -2 & -2 & -3 \\ -3 & -3 & -7 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{行化简}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow r(\lambda_1 E - A) = 2 < 3$$

\Rightarrow 基础解系有 $3 - 2 = 1$ 个向量: $\xi_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow$ 对应于 $\lambda_1 = -1$ 的特征向量为 $k_1 \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$,
 $k_1 \in \mathbb{C}$ 常

1. 特征值与特征向量的求法. (数字型)

例. 求矩阵 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 3 \\ 3 & 3 & 6 \end{pmatrix}$ 的特征值与特征向量.

[分析]: ① 求 A 的特征值的方法: 由 $|\lambda E - A| = 0$ 解得 λ 即为 A 的特征值.

② 求 A 的对应于 λ_0 的特征向量的方法: 方程组 $(\lambda_0 E - A) \cdot x = 0$ 的基础解系.

解: 1° 由特征方程 $|\lambda E - A| = 0 \Rightarrow \lambda_1 = -1, \lambda_2 = 9, \lambda_3 = 0$

2° ② 当 $\lambda_2 = 9$ 时, 由 $(\lambda_2 E - A) \cdot x = 0$ 得:

$$(\lambda_2 E - A) = (9E - A) = \begin{pmatrix} 8 & -2 & -3 \\ -2 & 8 & -3 \\ -3 & -3 & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{最简形}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 1 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{由 } r(9E - A) = 2 < 3.$$

基础解系含有 $3 - 2 = 1$ 个向量, $\xi_2 = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow$ 对应 $\lambda_2 = 9$ 的特征向量为 $k_2 \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \\ 1 \end{pmatrix}$, $k_2 \in \mathbb{C}$ 常.

1. 特征值与特征向量的求法. (数字型)

例. 求矩阵 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 3 \\ 3 & 3 & 6 \end{pmatrix}$ 的特征值与特征向量.

[分析]: ① 求 A 的特征值的方法: 由 $|\lambda E - A| = 0$ 解得 λ 即为 A 的特征值.

② 求 A 的对应于 λ_0 的特征向量的方法: 方程组 $(\lambda_0 E - A) \cdot x = 0$ 的基础解系.

解: 1° 由特征方程 $|\lambda E - A| = 0 \Rightarrow \lambda_1 = -1, \lambda_2 = 9, \lambda_3 = 0$

2° ③ 当 $\lambda_3 = 0$ 时, 由 $(\lambda_3 E - A)x = 0$ 得:

$$(\lambda_3 E - A) = (0E - A) = -A = \begin{pmatrix} -1 & -2 & -3 \\ -2 & -1 & -3 \\ -3 & -3 & -6 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{最简形}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow r(0E - A) = 2 < 3$$

基础解系含有 $3 - 2 = 1$ 个向量: $\xi_3 = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ \boxed{1} \end{pmatrix} \Rightarrow$ 对应 $\lambda_3 = 0$ 的特征向量为: $k_3 \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, k_3 \in \mathbb{R}$

2. 特征值与特征向量的求法. (抽象型)

例. 已知三阶矩阵 A 的特征值为: $1, -1, 2$, 求 (1) $B=A^3-5A^2$ 的特征值; (2) 求 $|B|$

[分析] 关于 A 的若干性质:

→ A 的迹

① 设 A 的特征值为 $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3 \Rightarrow |A| = \lambda_1 \lambda_2 \lambda_3$; $\text{tr}(A) = \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3$

② 若 λ 为 A 的特征值, α 为对应于 λ 的特征向量, 则: $A\alpha = \lambda\alpha$ ($\alpha \neq 0$)

	A	A^2	$A^3+5A-6E$	A^{-1}	A^*	A^T	$B=P^{-1}AP$
特征值	λ	λ^2	$\lambda^3+5\lambda-6$	$\frac{1}{\lambda}$	$ A /\lambda$	λ	λ
特征向量	α	α	α	α	α	不确定	$P^{-1}\alpha$

例如: A 有特征值 $\lambda=3 \Rightarrow A^2$ 有特征值 $\lambda^2=9$, A^{-1} 有 $\frac{1}{\lambda}=\frac{1}{3}$, $2A-2E$ 有 $2\lambda-2=4$.

2. 特征值与特征向量的求法. (抽象型)

例. 已知三阶矩阵 A 的特征值为: $1, -1, 2$, 求 (1) $B = A^3 - 5A^2$ 的特征值; (2) 求 $|B|$

[分析] 关于 A 的若干性质:

→ A 的迹

① 设 A 的特征值为 $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3 \Rightarrow |A| = \lambda_1 \lambda_2 \lambda_3$; $\text{tr}(A) = \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3$

② 若 λ 为 A 的特征值, α 为对应于 λ 的特征向量, 则: $A\alpha = \lambda\alpha$ ($\alpha \neq 0$)

解. 由 A 的三个特征值为 $\lambda_1 = 1; \lambda_2 = -1; \lambda_3 = 2$

(1) 则 $B = A^3 - 5A^2$ 的特征值为 $\lambda^3 - 5\lambda^2 = -4; -6; -12$

(2) $|B| = B$ 的特征值之积 = $-4 \times (-6) \times (-12) = -288$

3. 矩阵的相似对角化.

例. 设 $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & -2 & 2 \\ -1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$, 求一个可逆阵 P , 使得 $P^{-1}AP = \Lambda$ (其中 Λ 为对角阵)

[分析]: ① 若 P 可逆, 使 $P^{-1}AP = \Lambda \Rightarrow$ 称 A 可相似对角化.

② 把矩阵 A 对角化的步骤: 1° 求 A 特征值 $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$;

2° 求 A 的特征向量 d_1, d_2, d_3 ; 3° 令 $P = (d_1, d_2, d_3)$, 则 $P^{-1}AP = \Lambda = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_3 \end{pmatrix}$

解: 1° 由 $|\lambda E - A| = 0 \Rightarrow \begin{vmatrix} \lambda-1 & 1 & -1 \\ -2 & \lambda+2 & -2 \\ 1 & -1 & \lambda+1 \end{vmatrix} \begin{array}{l} \text{消非}\lambda\text{元素} \\ \text{有公因子} \end{array} \begin{vmatrix} \lambda & 0 & \lambda \\ -2 & \lambda+2 & -2 \\ 1 & -1 & \lambda+1 \end{vmatrix} \begin{array}{l} r_3 - r_1 \\ = \end{array} \begin{vmatrix} \lambda & 0 & 0 \\ -2 & \lambda+2 & 0 \\ 1 & -1 & \lambda \end{vmatrix} = \lambda^2(\lambda+2) = 0$

$$\Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 = 0, \lambda_3 = -2$$

3. 矩阵的相似对角化.

例. 设 $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & -2 & 2 \\ -1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$, 求一个可逆阵 P , 使得 $P^{-1}AP = \Lambda$ (其中 Λ 为对角阵)

[分析]: ① 若 P 可逆, 使 $P^{-1}AP = \Lambda \Rightarrow$ 称 A 可相似对角化.

② 把矩阵 A 对角化的步骤: 1° 求 A 特征值 $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$;

2° 求 A 的特征向量 d_1, d_2, d_3 ; 3° 令 $P = (d_1, d_2, d_3)$, 则 $P^{-1}AP = \Lambda = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_3 \end{pmatrix}$

解: 1° 由 $|\lambda E - A| = 0 \Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 = 0, \lambda_3 = -2$

2° ① 当 $\lambda_1 = \lambda_2 = 0$ (=重根) 时, 由 $(0E - A) \cdot x = 0$ 得: $(0E - A) = \begin{pmatrix} -1 & 1 & -1 \\ -2 & 2 & -2 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} \overbrace{1}^{x_2} & \overbrace{-1}^{x_3} & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

$\Rightarrow r(0E - A) = 1 < 3 \Rightarrow$ 基础解系即特征向量为: $d_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, d_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

② 当 $\lambda_3 = -2$ 时, 由 $(-2E - A)x = 0$ 得: $(-2E - A) = \begin{pmatrix} -3 & 1 & -1 \\ -2 & 0 & -2 \\ 1 & -1 & -1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow d_3 = \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}$

3. 矩阵的相似对角化.

例. 设 $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & -2 & 2 \\ -1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$, 求一个可逆阵 P , 使得 $P^{-1}AP = \Lambda$ (其中 Λ 为对角阵)

[分析]: ① 若 P 可逆, 使 $P^{-1}AP = \Lambda \Rightarrow$ 称 A 可相似对角化.

② 把矩阵 A 对角化的步骤: 1° 求 A 特征值 $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$;

2° 求 A 的特征向量 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$; 3° 令 $P = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$, 则 $P^{-1}AP = \Lambda = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_3 \end{pmatrix}$

解: 1°. 由 $|\lambda E - A| = 0 \Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 = 0, \lambda_3 = -2$

2°. ① 当 $\lambda_1 = \lambda_2 = 0$ (=重根) 时, 特征向量为: $\alpha_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \alpha_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

② 当 $\lambda_3 = -2$ 时, 特征向量为: $\alpha_3 = \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}$

3°. 令 $P = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$, 可使 $P^{-1}AP = \Lambda = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \lambda_2 & \\ & & \lambda_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & & \\ & 0 & \\ & & -2 \end{pmatrix}$

例. 设 $A = \begin{pmatrix} 17 & 2 & 2 \\ 2 & 14 & -4 \\ 2 & -4 & 14 \end{pmatrix}$, 求一个正交阵 Q , 使得 $Q^{-1}AQ = \Lambda$ (其中 Λ 为对角阵)

$$\rightarrow Q^{-1} = Q^T$$

[分析]: ① 若 $A^T = A \Rightarrow$ 则一定存在正交阵 Q , 使 $Q^{-1}AQ = \Lambda$

施密特正交化:

$$\begin{cases} \beta_1 = \alpha_1 \\ \beta_2 = \alpha_2 - \frac{(\alpha_2, \beta_1)}{(\beta_1, \beta_1)} \beta_1 \end{cases}$$

② 把对称阵 A 对角化的步骤: 1° 求 A 特征值 $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$;

2° 求 A 的特征向量 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$; 3° 把 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 中不正交的向量正交化: 若 α_1, α_2 不正交, 则令

4° 单位化所有特征向量得: $\beta_1, \beta_2, \beta_3$; 5° 令 $Q = (\beta_1, \beta_2, \beta_3)$, 则 $Q^{-1}AQ = \Lambda = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_3 \end{pmatrix}$

解: ① 由 $|\lambda E - A| = 0 \Rightarrow \begin{vmatrix} \lambda-17 & 2 & 2 \\ 2 & \lambda-14 & -4 \\ 2 & -4 & \lambda-14 \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow (\lambda-18)^2(\lambda-9) = 0$

$$\Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 = 18, \quad \lambda_3 = 9.$$

例. 设 $A = \begin{pmatrix} 17 & -2 & 2 \\ -2 & 14 & -4 \\ -2 & -4 & 14 \end{pmatrix}$, 求一个正交阵 Q , 使得 $Q^T A Q = \Lambda$ (其中 Λ 为对角阵)

- ② 把对称阵 A 对角化的步骤: 1° 求 A 特征值 $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$; 2° 求 A 的特征向量 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$; 3° 把 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 中不正交的向量正交化: 若 α_1, α_2 不正交, 则令 $\beta_1 = \alpha_1$
 $\beta_2 = \alpha_2 - \frac{(\alpha_2, \beta_1)}{(\beta_1, \beta_1)} \beta_1$
- 4° 单位化所有特征向量得: ξ_1, ξ_2, ξ_3 ; 5° 令 $Q = (\xi_1, \xi_2, \xi_3)$, 则 $Q^T A Q = \Lambda = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_3 \end{pmatrix}$

解: ① 由 $|\lambda E - A| = 0 \Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 = 18, \lambda_3 = 9$.

② 当 $\lambda_1 = \lambda_2 = 18$ 时, 由 $(18E - A) \cdot x = 0$ 得基础解系即特征向量: $\alpha_1 = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \alpha_2 = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

当 $\lambda_3 = 9$ 时, 由 $(9E - A) \cdot x = 0$ 得 $\alpha_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

③ 把 $\alpha_1 = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \alpha_2 = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ 正交化:

④ 把 $\beta_1, \beta_2, \alpha_3$ 单位化: 令 $\xi_1 = \frac{\beta_1}{\|\beta_1\|} = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

令 $\beta_1 = \alpha_1 = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \beta_2 = \alpha_2 - \frac{(\alpha_2, \beta_1)}{(\beta_1, \beta_1)} \beta_1 = \begin{pmatrix} -2/5 \\ -4/5 \\ 1 \end{pmatrix}$

$\xi_2 = \frac{\beta_2}{\|\beta_2\|} = \frac{1}{\sqrt{45}} \begin{pmatrix} -2 \\ -4 \\ 5 \end{pmatrix}, \xi_3 = \frac{\alpha_3}{\|\alpha_3\|} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

例. 设 $A = \begin{pmatrix} 17 & -2 & 2 \\ -2 & 14 & -4 \\ -2 & -4 & 14 \end{pmatrix}$, 求一个正交阵 Q , 使得 $Q^T A Q = \Lambda$ (其中 Λ 为对角阵)

- ② 把对称阵 A 对角化的步骤: 1° 求 A 特征值 $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$; 2° 求 A 的特征向量 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$; 3° 把 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 中不正交的向量正交化: 若 α_1, α_2 不正交, 则令 $\beta_1 = \alpha_1$
 $\beta_2 = \alpha_2 - \frac{(\alpha_2, \beta_1)}{(\beta_1, \beta_1)} \beta_1$ 4° 单位化所有特征向量得: ξ_1, ξ_2, ξ_3 ; 5° 令 $Q = (\xi_1, \xi_2, \xi_3)$, 则 $Q^T A Q = \Lambda = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_3 \end{pmatrix}$

解: ① 由 $|\lambda E - A| = 0 \Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 = 18, \lambda_3 = 9.$

③ 把 $\alpha_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \alpha_2 = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ 正交化:

$$\text{令 } \beta_1 = \alpha_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \beta_2 = \alpha_2 - \frac{(\alpha_2, \beta_1)}{(\beta_1, \beta_1)} \beta_1 = \begin{pmatrix} -2/5 \\ -4/5 \\ 1 \end{pmatrix}$$

④ 把 $\beta_1, \beta_2, \alpha_3$ 单位化: 令 $\xi_1 = \frac{\beta_1}{\|\beta_1\|} = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

$$\xi_2 = \frac{\beta_2}{\|\beta_2\|} = \frac{1}{\sqrt{45}} \begin{pmatrix} -2 \\ -4 \\ 5 \end{pmatrix}, \xi_3 = \frac{\alpha_3}{\|\alpha_3\|} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}$$

⑤ 令 $Q = (\xi_1, \xi_2, \xi_3) = \begin{pmatrix} 2/\sqrt{5} & -2/\sqrt{45} & 1/3 \\ 1/\sqrt{5} & -4/\sqrt{45} & 2/3 \\ 0 & 5/\sqrt{45} & 2/3 \end{pmatrix}$, 可使 $Q^T A Q = \Lambda = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \lambda_2 & \\ & & \lambda_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 18 & & \\ & 18 & \\ & & 9 \end{pmatrix}.$

第六讲 二次型 (三种题型)

1. 二次型的矩阵表示

例. 把下列二次型的矩阵写出来:

$$(1) f(x_1, x_2) = 2x_1^2 - x_2^2 + 6x_1x_2$$

$$(2) f(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + 3x_2^2 - x_3^2 + 2x_1x_2 + 2x_1x_3 - 3x_2x_3$$

[分析] 二次型的矩阵 3 要素: 1° $A^T = A$; 2° A 的主对角元素为平方项系数;
3° A 的其它元素为交叉项系数的一半.

解: (1) $f(x_1, x_2) = 2x_1^2 - x_2^2 + 6x_1x_2 = (x_1, x_2) \underbrace{\begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 3 & -1 \end{pmatrix}}_A \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = x^T A x \Rightarrow A = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 3 & -1 \end{pmatrix}$

$$(2) f(x_1, x_2, x_3) = (x_1, x_2, x_3) \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & -3/2 \\ 1 & -3/2 & -1 \end{pmatrix}}_A \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = x^T A x \Rightarrow A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & -3/2 \\ 1 & -3/2 & -1 \end{pmatrix}$$

例. 已知二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = 5x_1^2 + 5x_2^2 + cx_3^2 - 2x_1x_2 + 6x_1x_3 - 6x_2x_3$ 的秩为 2, 求 c .

[分析]: 二次型 f 的秩 = $r(A)$

解: $A = \begin{pmatrix} 5 & -1 & 3 \\ -1 & 5 & -3 \\ 3 & -3 & c \end{pmatrix}$, 由 $r(f) = 2 \Rightarrow r(A) = 2$

$$\text{而 } A \xrightarrow{r} \begin{pmatrix} -1 & 5 & -3 \\ 0 & 24 & -12 \\ 0 & 12 & c-9 \end{pmatrix} \xrightarrow{r} \begin{pmatrix} -1 & 5 & -3 \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & 12 & c-9 \end{pmatrix} \xrightarrow{r} \begin{pmatrix} -1 & 5 & -3 \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & c-3 \end{pmatrix}, \text{要使 } r(A) = 2$$

有 $c = 3$

2. 化二次型为标准形.

例. 已知二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = 2x_1^2 + 2x_2^2 + 2x_3^2 + 2x_1x_2 - 2x_2x_3 + 2x_1x_3$,

(1) 利用配方法化 f 为标准形; (2) 利用正交变换法化 f 为标准形;

[分析]: (1) 关于配方法:
$$\begin{cases} a^2 + 2ab = a^2 + 2ab + b^2 - b^2 = (a+b)^2 - b^2 \\ a^2 + ab = a^2 + 2a \cdot \frac{b}{2} + (\frac{b}{2})^2 - (\frac{b}{2})^2 = (a + \frac{b}{2})^2 - \frac{1}{4}b^2 \end{cases}$$

解: (1) 配方法: 1° 先配所有含 x_1 的项:

$$\begin{aligned} f &= 2x_1^2 + 2x_1x_2 + 2x_1x_3 + 2x_2^2 + 2x_3^2 - 2x_2x_3 \\ &= 2 \left[x_1^2 + x_1x_2 + x_1x_3 \right] + 2x_2^2 + 2x_3^2 - 2x_2x_3 \\ &= 2 \left[x_1^2 + x_1(x_2 + x_3) + \left(\frac{x_2 + x_3}{2} \right)^2 \right] - 2 \cdot \left(\frac{x_2 + x_3}{2} \right)^2 + 2x_2^2 + 2x_3^2 - 2x_2x_3 \\ &= 2 \left[x_1 + \frac{x_2 + x_3}{2} \right]^2 + \frac{2}{2}x_2^2 + \frac{2}{2}x_3^2 - 3x_2x_3 \end{aligned}$$

2. 化二次型为标准形.

例. 已知二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = 2x_1^2 + 2x_2^2 + 2x_3^2 + 2x_1x_2 - 2x_2x_3 + 2x_1x_3$,

(1) 利用配方法化 f 为标准形; (2) 利用正交变换法化 f 为标准形;

[分析]: (1) 关于配方法:
$$\begin{cases} a^2 + 2ab = a^2 + 2ab + b^2 - b^2 = (a+b)^2 - b^2 \\ a^2 + ab = a^2 + 2a \cdot \frac{b}{2} + (\frac{b}{2})^2 - (\frac{b}{2})^2 = (a + \frac{b}{2})^2 - \frac{1}{4}b^2 \end{cases}$$

解: (1) 配方法: 1° 先配所有含 x_1 的项:

$$f = 2x_1^2 + 2x_1x_2 + 2x_1x_3 + 2x_2^2 + 2x_3^2 - 2x_2x_3 = 2 \left[x_1 + \frac{x_2 + x_3}{2} \right]^2 + \frac{3}{2}x_2^2 + \frac{3}{2}x_3^2 - 3x_2x_3$$

2° 再配所有含 x_2 的项

$$f = 2 \left[x_1 + \frac{x_2}{2} + \frac{x_3}{2} \right]^2 + \frac{3}{2}(x_2^2 - 2x_2x_3) + \frac{3}{2}x_3^2 = 2 \left(x_1 + \frac{x_2}{2} + \frac{x_3}{2} \right)^2 + \frac{3}{2}(x_2 - x_3)^2 + 0x_3^2$$

2. 化二次型为标准形.

例. 已知二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = 2x_1^2 + 2x_2^2 + 2x_3^2 + 2x_1x_2 - 2x_2x_3 + 2x_1x_3$,

(1) 利用配方法化 f 为标准形; (2) 利用正交变化法化 f 为标准形;

解: (1) 配方法: 1° 先配所有含 x_1 的项:

$$f = 2x_1^2 + 2x_1x_2 + 2x_1x_3 + 2x_2^2 + 2x_3^2 - 2x_2x_3 = 2\left[x_1 + \frac{x_2 + x_3}{2}\right]^2 + \frac{3}{2}x_2^2 + \frac{3}{2}x_3^2 - 3x_2x_3$$

2° 再配所有含 x_2 的项

$$f = 2\left[x_1 + \frac{x_2}{2} + \frac{x_3}{2}\right]^2 + \frac{3}{2}(x_2^2 - 2x_2x_3) + \frac{3}{2}x_3^2 = 2\left(x_1 + \frac{x_2}{2} + \frac{x_3}{2}\right)^2 + \frac{3}{2}(x_2 - x_3)^2 + 0x_3^2$$

3° 当所有项都为完全平方项时, 换元: 令
$$\begin{cases} y_1 = x_1 + \frac{x_2}{2} + \frac{x_3}{2} \\ y_2 = x_2 - x_3 \\ y_3 = x_3 \end{cases}$$
 得 $f = 2y_1^2 + \frac{3}{2}y_2^2 + 0y_3^2$ 为标准形

2. 化二次型为标准形.

例. 已知二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = 2x_1^2 + 2x_2^2 + 2x_3^2 + 2x_1x_2 - 2x_2x_3 + 2x_1x_3$,

(1) 利用配方法化 f 为标准形; (2) 利用正交变换法化 f 为标准形;

[分析] (2) 正交变换法: 1° 写出 f 的矩阵 A ; 2° 求 A 的特征值 $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$;

3° 求 A 的特征向量 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$; 4° 把 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 中不正交的向量施密特正交化;

5° 把以上所有向量单位化为 $\beta_1, \beta_2, \beta_3$, 则 $Q = (\beta_1, \beta_2, \beta_3)$ 为正交矩阵;

6° 作变换: 令 $x = Qy$, 可使 $f = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \lambda_3 y_3^2$ 标准形.

解: (2) 正交法: 1° $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & -1 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$;

2° 求 λ : 由 $|\lambda E - A| = 0 \Rightarrow \begin{vmatrix} \lambda - 2 & -1 & -1 \\ -1 & \lambda - 2 & 1 \\ -1 & 1 & \lambda - 2 \end{vmatrix} \xrightarrow{r_1+r_3} \begin{vmatrix} \lambda - 3 & 0 & \lambda - 3 \\ -1 & \lambda - 2 & 1 \\ -1 & 1 & \lambda - 2 \end{vmatrix} = (\lambda - 3)^2 \lambda = 0$, 故: $\lambda_1 = \lambda_2 = 3$, $\lambda_3 = 0$

2. 化二次型为标准形.

例. 已知二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = 2x_1^2 + 2x_2^2 + 2x_3^2 + 2x_1x_2 - 2x_2x_3 + 2x_1x_3$,

(1) 利用配方法化 f 为标准形; (2) 利用正交变化法化 f 为标准形;

3° 求 A 的特征向量 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$; 4° 把 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 中不正交的向量施密特正交化;

5° 把以上所有向量单位化为 $\beta_1, \beta_2, \beta_3$, 则 $Q = (\beta_1, \beta_2, \beta_3)$ 为正交矩阵;

6° 作变换: 令 $x = Qy$, 可使 $f = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \lambda_3 y_3^2$ 标准形.

解: (2) 正交法: 1° $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & -1 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$; 2° 故: $\lambda_1 = \lambda_2 = 3, \lambda_3 = 0$

3° 求特征向量: ① 当 $\lambda_1 = \lambda_2 = 3$ 时, 由 $(3E - A) \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \alpha_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \alpha_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

② 当 $\lambda_3 = 0$ 时, 由 $(0E - A) \rightarrow \begin{pmatrix} -1 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \Rightarrow \alpha_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$

2. 化二次型为标准形.

例. 已知二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = 2x_1^2 + 2x_2^2 + 2x_3^2 + 2x_1x_2 - 2x_2x_3 + 2x_1x_3$,

(1) 利用配方法化 f 为标准形; (2) 利用正交变化法化 f 为标准形;

3° 求 A 的特征向量 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$; 4° 把 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 中不正交的向量施密特正交化;

5° 把以上所有向量单位化为 $\beta_1, \beta_2, \beta_3$, 则 $Q = (\beta_1, \beta_2, \beta_3)$ 为正交矩阵;

6° 作变换: 令 $x = Qy$, 可使 $f = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \lambda_3 y_3^2$ 标准形.

解: (2) 正交法: 1° $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & -1 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$; 2° 故: $\lambda_1 = \lambda_2 = 3, \lambda_3 = 0$

3° 求特征向量: ① 当 $\lambda_1 = \lambda_2 = 3$ 时, $\alpha_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \alpha_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ ② 当 $\lambda_3 = 0$ 时, $\alpha_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

4° 把 α_1, α_2 正交化: 令 $\beta_1 = \alpha_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \beta_2 = \alpha_2 - \frac{(\alpha_2, \beta_1)}{(\beta_1, \beta_1)} \beta_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} \\ 1 \end{pmatrix}$

2. 化二次型为标准形.

例. 已知二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = 2x_1^2 + 2x_2^2 + 2x_3^2 + 2x_1x_2 - 2x_2x_3 + 2x_1x_3$,

(1) 利用配方法化 f 为标准形; (2) 利用正交变换法化 f 为标准形;

5° 把以上所有向量单位化为 ξ_1, ξ_2, ξ_3 , 则 $Q = (\xi_1, \xi_2, \xi_3)$ 为正交矩阵;

6° 作变换: 令 $x = Qy$, 可使 $f = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \lambda_3 y_3^2$ 标准形.

解: (2) 正交法: 3° ① 当 $\lambda_1 = \lambda_2 = 3$ 时, $\alpha_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $\alpha_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ ② 当 $\lambda_3 = 0$ 时, $\alpha_3 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

4° 把 α_1, α_2 正交化: 令 $\beta_1 = \alpha_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $\beta_2 = \alpha_2 - \frac{(\alpha_2, \beta_1)}{(\beta_1, \beta_1)} \beta_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} \\ 1 \end{pmatrix}$

5° 把 $\beta_1, \beta_2, \alpha_3$ 单位化: 令 $\xi_1 = \frac{\beta_1}{\|\beta_1\|} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$; 6° 令 $Q = (\xi_1, \xi_2, \xi_3)$, 当 $x = Qy$ 时

$\xi_2 = \frac{\beta_2}{\|\beta_2\|} = \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$, $\xi_3 = \frac{\alpha_3}{\|\alpha_3\|} = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ $f = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \lambda_3 y_3^2 = 3y_1^2 + 3y_2^2 + 0y_3^2$

3. 正定二次型、正定矩阵.

例. 若二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + (a+1)x_2^2 + x_3^2 - 2x_2x_3$ 正定, 求 a 应满足的条件.

[分析] 二次型 f 正定 (即矩阵 A 正定) 的判定方法:

法1° A 的特征值全大于0 (即 f 的正惯性指数 = 未知数个数);

法2° A 的各阶顺序主子式全大于0.

解: $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & a+1 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$

一阶顺序主子式: $\Delta_1 = |1| = 1$

二阶 " " " " : $\Delta_2 = \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & a+1 \end{vmatrix} = a+1$

三阶 " " " " : $\Delta_3 = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & a+1 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{vmatrix} = a$

由题意: $a+1 > 0, a > 0$

$\therefore a > 0$

祝同学们考试成功，学业有成！

框框老师。

